# SOPA 气隙传感器调试使用指南



姓名:张亮亮 Festo 技术支持 2020 年 4 月 21 日

#### 关键词:

SOPA, 安装, 调试, 注意事项

#### 摘要:

本文介绍了使用 SOPA 气隙传感器安装调试使用的实例以及使用需注意事项。

#### 目标群体:

本文仅针对有一定自动化设备调试基础的工程师,需要对气动基础原理有一定了解。

#### 声明:

本文档为技术工程师根据官方资料和测试结果编写,旨在指导用户快速上手使用 Festo 产品,如果发现描述与官方 正式出版物冲突,请以正式出版物为准。

我们尽量罗列了实验室测试的软、硬件环境,但现场设备型号可能不同,软件/固件版本可能有差异,请务必在理 解文档内容和确保安全的前提下执行测试。

我们会持续更正和更新文档内容, 恕不另行通知。

目录

| 1  | 气隙式传感器 SOPA 工作原理4    |
|----|----------------------|
| 1. | .1 测速原理              |
| 2  | 安装5                  |
| 2. | .1 气动接口5             |
| 2. | .2 电气接口5             |
|    | 2.2.1 控制模块的针脚定义5     |
|    | 2.2.2 感测模块针脚定义5      |
| 3  | 调试6                  |
| 3. | 1 LCD 显示图标的意义        |
| 3. | .2 输出定义6             |
| 3. | .3 快速调试              |
|    | 3.3.1 设置 outA        |
|    | 3.3.2 设置 outB        |
| 4  | 使用需注意事项7             |
| 4. | 1 工作气源7              |
| 4. | .2 信号电缆7             |
| 4. | .3 喷嘴尺寸              |
| 4. | .4 气管长度              |
| 4. | .5 切换点的重复精度          |
| 4. | .6 响应时间9             |
| 5  | 将 SOPA 传感器模块恢复至出厂设置9 |

## 1.1 测速原理

流量的变化会导致文丘里管中流体速度的变化,流速变化会产生压力差,气隙传感器测量的就是这个压力差。结构原理 图参见下图,这里采用一个控制模块和两个传感器模块。





| 1 | 两位三通阀 | (测气)   |
|---|-------|--------|
| 2 | 减压阀   |        |
| 3 | 两位三通阀 | (供气)   |
| 4 | 气源压力  |        |
| 5 | 传感器模块 | (气动链接) |
|   |       |        |

| 6  | 对象(示例)             |   |
|----|--------------------|---|
| 7  | 测量喷嘴(每个传感器模块各 1 个) | ) |
| 8  | 气隙                 |   |
| 9  | 放气螺栓               |   |
| 10 | 工作压力的压缩空气接口        |   |
|    |                    |   |

2 安装

## 2.1 气动接口



1 控制模块

2 传感器模块

#### 2.2 电气接口

2.2.1 控制模块的针脚定义

## 控制模块 PIN 分配和线路图

| 针脚 | 分配                     | 导线颜色 <sup>1)</sup> | 插头              |
|----|------------------------|--------------------|-----------------|
| 1  | +24 V DC 工作电压          | 棕色(BN)             | 5 针 M12         |
|    | - SOPAH: 手控装置的电源电压     |                    | 1               |
|    | - SOPA2N: NPN 输入端的电源电压 |                    |                 |
| 2  | 开启供气信号输入端(Clean)       | 白色(WH)             | 2 - (+ + +) - 4 |
| 3  | 工作电压 0 V               | 蓝色(BU)             |                 |
|    | - SOPAH: 手控装置的电源电压     |                    | 3               |
|    | - SOPA2P: PNP 输入端的电源电压 |                    | ,               |
| 4  | 开启测气信号输入端(Sense)       | 黑色(BK)             |                 |
| 5  | n. c = 空置(无连接)         | 灰色(GY)             |                 |

2.2.2 感测模块针脚定义

# 传感器模块的 PIN 分配和线路图

| 针脚 | 分配                         | 导线颜色 <sup>1)</sup> | 插头      |
|----|----------------------------|--------------------|---------|
| 1  | +24 V DC 工作电压              | 棕色(BN)             | 5 针 M12 |
| 2  | Out B 或 Out C 的切换输出端(出厂设置) | 白色(WH)             | 1       |
| 3  | 工作电压 0 V                   | 蓝色(BU)             |         |
| 4  | Out A 的切换输出端               | 黑色(BK)             |         |
| 5  | n. c = 空置(无连接)             | 灰色(GY)             | 3       |

3 调试

#### 3.1 LCD 显示图标的意义

| 显示器 |              | 符号          | 说明                              |
|-----|--------------|-------------|---------------------------------|
|     |              | ABC         | 设置或取消二元信号显示                     |
| 1   |              |             | (例如 A、B:设置-C:未设置)               |
|     | АВС          | 5           | 阈值比较器                           |
|     |              | J.          | 窗口比较器                           |
|     |              | [SP]        | 切换点                             |
|     |              | [SP] [min]  | 下切换点                            |
|     |              | [SP] [max]  | 上切换点                            |
|     | A A A M msec | [HY]        | 迟滞                              |
|     |              | [NO]        | 常开触点的开关特性(normally open)        |
|     | SP HY        | [NC]        | 常闭触点的开关特性(normally closed)      |
|     | min max      | [min]/[max] | 最小/最大输入值(In A/B/C)              |
|     |              | [TeachIn]   | 示教模式启用                          |
|     | 迟滞           | [Option]    | 错误脉冲抑制选项(关闭、1、2)                |
|     |              | [Lock]      | 安全代码启用                          |
|     | Teachin      |             | (禁止未经授权的参数修改)                   |
|     | 选坝<br>Lock   |             | 特殊菜单(SPEC)激活                    |
|     |              | [P2-]       | 将二元信号 In B 或 In C 分配至针脚 2 切换输出端 |
|     |              | [di.]       | 开启/关闭数字显示器显示                    |
|     |              | [Delay]     | 数字显示器的关断延迟                      |
|     |              | []          | 数字显示器关闭                         |
|     |              | [SUP. P]    | 错误信息: 气源压力超出数值范围                |
|     |              |             | 根据所设切换点,对 In A 和 In B           |
|     |              |             | 的当前距离关联值的图形化显示(→ 第 5.2 章节)。     |
|     |              |             | - In A 显示条始终激活。                 |
|     |              |             | - 如果针脚 2 的切换输出端已分配二元信号 Out B,   |
|     |              |             | 仅 In B 显示条激活。                   |

#### 3.2 输出定义

针脚4 切换输出端(Out A):用于固定分配二元信号OUT A 和距离输入值。

针脚2 切换输出端(Out B 或Out C):

针脚2 切换输出端可在特殊菜单SPEC(编辑模式)中选择下列输入值:

- -二元信号Out B 可用于监控补充的距离阈值
- 二元信号Out C 可用于监控正确的气源压力输入值(供货状态)

针脚2 分配Out B 可在整个测量范围内对两个独立的距离监控二元信号进行设置。用于监控气源压力的二元信号Out C 始终用作二元信号Out A 和Out B的允许信号。如果气源压力超出Out C 的切换窗口,那么将在显示器中出现SUP.P。传感器 模块不能进行准确的距离监控。同时在这种情况下也不能示教二元信号。

二元信号和切换功能:

二元信号Out A 和Out B 可以相互独立进行配置。二元信号Out A 和Out B (距离输入值)用于固定分配阈值切换功能。二元信号Out C (气源压力输入值)用于固定分配窗口比较器的切换功能。

-每个二元信号都可以分配常开接点(NC)或常闭接点(NO)的切换元件功能。

-二元信号Out A 和Out B 可以对切换点(SP) 和延迟(HY) 进行设置。而Out C 则仅能对切换点进行设置。



#### 3.3 快速调试

打开供电电源,传感器模块自动切换到RUN(运行)模式(基本设置)。 如果传感器模块不是RUN(运行)模式,可按下EDIT按钮3秒钟,此时传感器模块在RUN(运行)模式工作。 输出A用于距离测量。快速调试目前有两种方式,一种是手动设置,一种是示教方式。客户可根据自身需求采用合适的 调试方法。

#### 3.3.1 设置 outA

3.3.1.1 第一种方式:手动设置切换点A
1.按EDIT键,进入EDIT(编辑)模式。此时界面上 [OUTA]闪烁。
2.再次按EDIT键。界面上[SP]闪烁(SP=切换点)
3.使用UP/DOWN按键,设定目标切换点(相应的距离值)
4.按下EDIT按钮3秒钟,此时传感器模块在RUN(运行)模式工作
3.3.1.2 第二种方式:示教输出A的切换点
1.将目标物体放置在与测量喷嘴相应距离的位置上(此距离为目标距离)
2.将此时的目标距离作为输出A示教点:首先,按A键,然后按EDIT键。此时界面上的[A]和[Teach]闪烁。松开按键后一小段时间内闪烁停止。示教点已作为新的切换点输入。传感器模块再次进入RUN模式。

#### 3.3.2 设置 outB

3.3.2.1 手动设置切换点 B
1.按EDIT键,进入EDIT(编辑)模式。此时界面上 [OUTA]闪烁,调整A/B键使[OUTB]闪烁
2.按EDIT键,界面上 [SP.] 闪烁(设置SP切换点)
3.再次按EDIT键,界面上[no/nc] 闪烁(设置常开常闭点)
4.按下EDIT按钮3秒钟,此时传感器模块在RUN(运行)模式工作
3.3.2.2 第二种方式:示教输出 B 的切换点
1.将目标物体放置在与测量喷嘴相应距离的位置上(此距离为目标距离)
2.将此时的目标距离作为输出 B 示教点:首先,按 B 键,然后按 EDIT 键。此时界面上的[B]和[Teach]闪烁。松开按键后一小段时间内闪烁停止。示教点已作为新的切换点输入。传感器模块再次进入 RUN 模式。

#### 4 使用需注意事项

#### 4.1 工作气源

工作气源压力为4-7bar,过高或过低的气源压力都会导致传感器无法正常工作。除此以外,需定时开启清洁功能。

#### 4.2 信号电缆

过长会降低抗干扰性, 请确认信号电缆长度不超过30m。



建议尺寸:喷嘴直径2mm,深度4mm 如果测量尺寸<30μm,为保证气体正常流动,被测物体应与喷嘴保持 30-60μm 距离,如下图所示:



注意喷嘴的外观不能设计为以下形状:



## 4.4 气管长度

气管的长度会影响显示数值,下图为气管长度与显示值的关系:(喷嘴为2mm时)



#### 4.5 切换点的重复精度

感测范围30-150μm, 重复精度± 2.5 μm 感测范围 20-200μm, 重复精度± 5μm



#### 4.6 响应时间

打开检测气源的响应时间(喷嘴 2mm)



## 5 将 SOPA 传感器模块恢复至出厂设置

- 1.关闭工作电压。
- 2. 同时按住所有三个调节元件(按键A+B+编辑按钮)。
- 3. 重新接通工作电压。

传感器模块将以运行模式起动。

| 参数    | 工厂设定                                  |
|-------|---------------------------------------|
| Out A | 切换点=100; 延迟 = 5, 切换特性=NO              |
| Out B | 切换点 = 150; 延迟 = 5, 切换特性 = NO          |
| 输出 C  | 切换点下极限=0.6 巴; 切换点上极限=1.8 巴; 切换特性 = NO |
| 选项    | 错误脉冲抑制选项 = of f                       |
| P2-   | 针脚 2 切换输出端将分配二元信号 Out C               |
| di.   | 数字显示器显示 = on                          |
| Lock  | 锁定=off(安全代码未激活)                       |