



**FESTO**

# CMSX 新版调试视频教程

张金涛

技术支持

Endy.zhang@festo.com

Shaping the Future of Automation

# CMSX新版调试步骤

FESTO

1

调试前准备工作

2

基本参数设置

3

其他参数设置

# 调试前准备工作

1 确认型号及针脚定义

2 感测范围

3 气路连接

4 屏幕显示含义

# 1 确认型号是否与购买清单一致

FESTO

1 定位器：CMSX-P-S-C-U-F1-D-50-C 3929315 LO58

2 驱动器：DAPS-0060-090-R-F0507 533477 E7005



# 1 按键含义及针脚分配

图标	操作	功能
	按下 Add 按键	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 切换至下一个菜单项</li> <li>- 增加参数值</li> <li>- 在手动设定值模式下: 手动供气 (只要按住 Add 按键, 则对驱动器供气)</li> </ul>
	按下 Sub 按键	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 切换至前一个菜单项</li> <li>- 减少参数值</li> <li>- 在手动设定值模式下: 手动排气 (只要按住 Sub 按键, 则对驱动器排气)</li> </ul>
	按下 Set 按键	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 选择参数/菜单项</li> <li>- 接受设定值</li> </ul>
	按住 Add 按键 3 秒钟	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 快速增加参数值</li> </ul>
	按住 Sub 按键 3 秒钟	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 快速减少参数值</li> </ul>
	按住 Set 按键 3 秒钟	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 退出子菜单, 在基本菜单和主菜单之间切换</li> </ul>
	按住 Add 和 Set 按键 3 秒钟	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 选择一个选项</li> <li>- 接受设定的参数值</li> <li>- 切换工作模式</li> </ul>

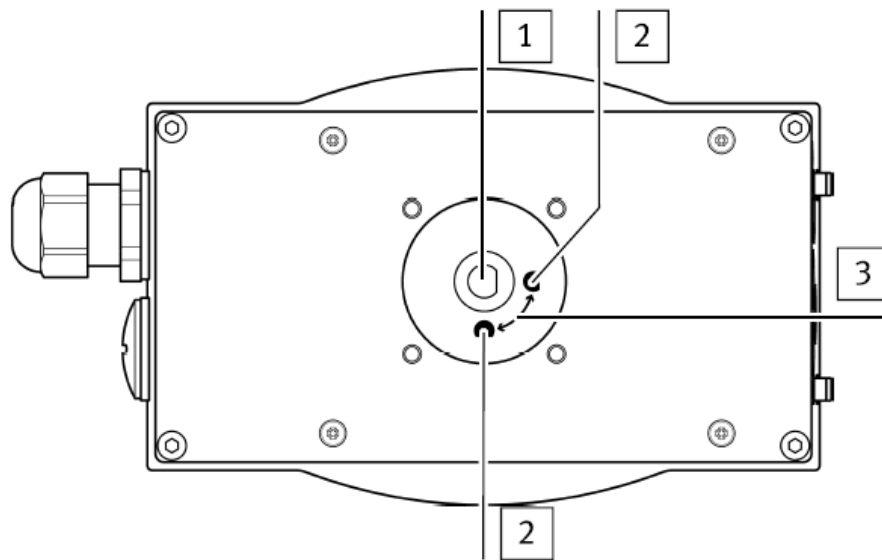
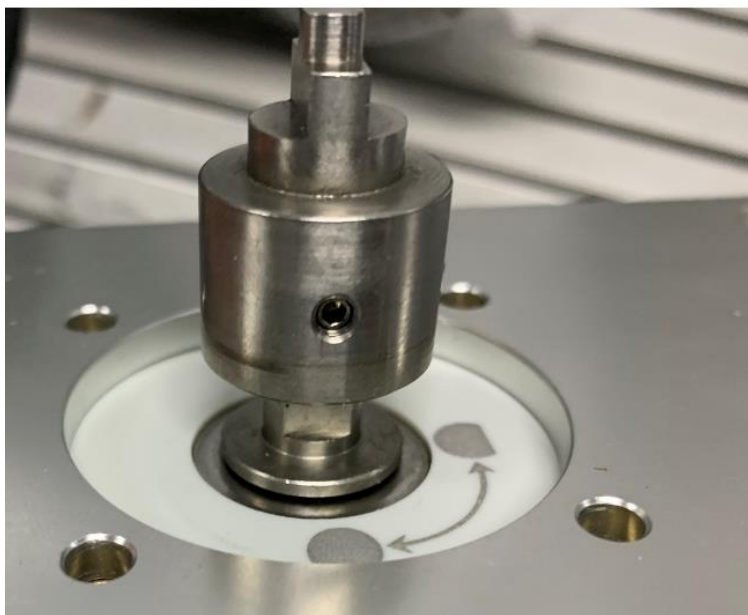
针脚分配

针脚	名称	说明	
端子条 1 (针脚 1 ... 14)			
1	+5 V DC	传感器负载电源 +	连接外部电位式位移/角度传感器, 总电阻至少为 5 kΩ
2	U+	传感器信号实际值 (0 ... 5 V DC)	
3	0 V DC	传感器负载电源 - 与 0 V DC 进行电流连接	
4	Isp+ / Usp+	电流 / 电压输入信号 +	设定值输入 4 ... 20 mA, 0 ... 20 mA 设定值输入 0 ... 10 V
5	Isp- / USP-	电流/电压输入信号- 与 0 V DC 进行电流连接	
6	+24 V DC	工作电压	系统电源
7	0 V DC		
8	I-	电流输出信号 - 与 0 V DC 进行电流连接	实际值 (位置反馈) 4 ... 20 mA
9	I+	电流输出信号 +	
10	ALARM	数字量输出警报	警报输出 <ul style="list-style-type: none"> <li>- 初始化失败</li> <li>- 设定值超出规格说明</li> <li>- 驱动器无法达到所需目标位置</li> </ul>
11	D-OUT1	数字量输出 Out 1	状态输出
12	D-OUT2	数字量输出 Out 2	
13	+24 V DC	输出的负载电压	数字量输出电源
14	0 V DC		
端子条 2 (针脚 15、16)			
15	D-IN+	数字量输入 +	数字量输入
16	D-IN-	数字量输入 -	

## 2 感测范围

1

确认驱动器的摆动范围是否在定位器的感测范围内



### 3 气路连接

- ✓ 关断压缩空气和电源.
- ✓ 双作用驱动：通过软管将工作接口 (2) 和工作接口 (4) 与气驱动器的工作接口相连,根据实际情况驱动器初始位置处于打开或关闭.
- ✓ 单作用驱动：仅连接工作接口 (4) ,用堵头封闭工作接口 (2) .
- ✓ 将气源口 (1) 连接到气源上.
- ✓ 在排气口 (3) 中旋入合适的消声器.

## 4 屏幕显示含义

显示文本	含义	示例
ERROR	系统故障	TP:50.0% ERROR
NO INIT	定位器尚未初始化	NO INIT AP:--.-%
NO INIT + ERROR	初始化未成功	NO INIT ERROR
DI*	数字量输入上的信号	DI*50.0% AP:49.0%
A-INIT + running	初始化激活	A-INIT running
A-INIT + success	初始化成功	A-INIT success
A-INIT + fail	初始化失败	A-INIT fail



## 基本参数设置

### 确定驱动器类型

- 旋转式(出厂设置)
- 直线式

### 确认传感器感测范围

- 确认“+”在“-----”范围内
- 不在范围内会报错  
**sensor error**

### 确定设定值输入

- 4-20mA(出厂设置)
- 0-10V
- 0-20mA

### 进行初始化

- 初始化过程中显示  
**running+**
- 初始化成功显示  
**success**

## 其他参数设置

### 1 根据实际工况对下列参数进行针对性设置

#### 设定作用方向

- **rising** 设定位置随着设定值增加而提高(出厂设置)
- **falling** 设定位置随着设定值降低而升高

#### 位置反馈作用方向

- **rising** 随着实际位置的上升,位置反馈增加(出厂设置)
- **falling** 随着实际位置的下降,位置反馈增加

#### 死区设置

- **1.0%**(出厂设置)
- 可调范围**0.5...10%**

#### 手动模式

- 手动控制阀门开关
- 调整感测范围

#### 单双作用控制器切换

- **single** 单作用驱动器
- **double** 双作用驱动器

#### 恢复出厂设置

- **freset**-将参数恢复至出厂设置

**Thanks!**

