SDAS 的 IO-LINK 基础调试及过程数据读取



雷波 Festo 技术支持 2020 年 12 月 8 日

关键词:

SDAS, IO-LINK, CPX-E-4IOL。

摘要:

本文介绍了 SDAS 位置发送器如何通过 IO-LINK 读取数据并换算成实际的位置值。本次的编程环境是 Codesys,使用 的是 Festo 的 PLC 和 IO-LINK 扩展模块,具体型号为 CPX-E-CEC-M1-PN, CPX-E-4IOL。

目标群体:

本文仅针对有一定自动化设备调试基础的工程师,需要对气缸传感器和 IO-LINK 通讯有一定的了解。

声明:

本文档为技术工程师根据官方资料和测试结果编写,旨在指导用户快速上手使用 Festo 产品,如果发现描述与官方 正式出版物冲突,请以正式出版物为准。

我们尽量罗列了实验室测试的软、硬件环境,但现场设备型号可能不同,软件/固件版本可能有差异,请务必在理 解文档内容和确保安全的前提下执行测试。

我们会持续更正和更新文档内容, 恕不另行通知。

目录

1 简介	4
2 软硬件介绍	5
3 电气安装	5
3.1 CPX-E-4IOL 拨码开关设定	5
3.2 SDAS 与 CPX-E-4IOL 的针脚定义及线序如下	6
4 软件调试	6
4.1 下载安装 SDAS 传感器 IODD 文件	6
4.2 组态和参数读取	7
4.3 通道数据的换算	10
4.3.1 位置数据换算	10
4.3.2 开关量的设定	12
附录 A SDAS 传感器的感测范围	13
附录 B IO-LINK 数据表部分	16
附录 C 接近开关模式的设定方法	17

SDAS 传感器结构和机械安装如下:



SDAS 传感器有接近开关模式和位置变送器模式。

接近开关模式使用传感器的电容按键来示教开关位置,它可以示教两个开关位置,并且有两个信号输出。 (壳体上的+标记表示感测范围的中心)



位置变送器模式使用 IO-LINK 来读取数据和设定参数,该模式下可以实时反馈实际位置数据,并且可以设定 4 个开关位置: SSC1,2,3,4。



本文主要介绍使用 IO-LINK 的。位置变送器模式的组态,参数设定和数据的读取换算。

2 软硬件介绍

名称	型号	版本
传感器	SDAS-MHS-M40-1L-PNLK-PN-E-2.5-LE	
气缸	ADN-25-50-A-P-A	
控制器	CPX-E-CEC-M1-PN	FW 1.1.24
IO-LINK 模块	CPX-E-4IOL	
软件	Codesys	V3.5.7 SP12 Patch6

3 电气安装

3.1 CPX-E-4IOL 拨码开关设定

本次测试设定为每个端口 4Byte I/4 Byte O,整个模块为 16 Byte I/16 Byte O



DIL 开关						地址空间 [Byte]		
	1	2	3	4	5	6 8	每个端口	模块
-1	0FF	0FF	0FF	0FF	0FF	0FF	2 1/2 01	8 I/8 0 ¹⁾
	ON	OFF	OFF	OFF	0FF	0FF	4 1/4 0	16 1/16 0
4	0FF	ON	0FF	0FF	0FF	OFF	8 1/8 0	32 1/32 0
6	ON	ON	OFF	ON	OFF	OFF	16 I/16 Oz	
∞	0FF	OFF	ON	OFF	ON	OFF	32 1/32 03)	

3.2 SDAS 与 CPX-E-4IOL 的针脚定义及线序如下

元件	图示	针脚颜色和定义				说明
SPAS	10 9	G PNP / NPN / IO-LINK PNP / NPN 3		+24V 0V		棕色 (BN): 24V 蓝色 (BU): 0V 黑色 (BK): 10- LINK 通讯 白色 (WH) 不使用
CPX- E-	Marine -			信号/说	明	本例中使用 X0 接口, 即模块第一个
4IOL			C/Q	标准 10(S10 模式下)或 10-Link (10L 模式下)	IO-LINK 通道	
			2	L+	+24 V DC 工作电源 U _{EL/SEN}	
			3	P24	+24 V DC 负载电源 U _{out}	
	Manager and		4	L-	O V DC 工作电源 U _{EL/SEN}	
	1	. <u></u>	5	N24	0 V DC 负载电源 U _{OUT}	

完成硬件安装接线,在 CODESYS 中激活 CPX-E-40L 通道的 IO-LINK 模式(参考章节 4.2), SDAS 传感器的黄色指示灯以 1HZ 的频率闪烁,表明 SDAS 传感器准备就绪, IO-LINK 通信激活。

4 软件调试

4.1 下载安装 SDAS 传感器 IODD 文件

下载链接 https://www.festo.com/net/en-gb_gb/SupportPortal/default.aspx?q=SDAS&tab=4&s=t#result 打开 Codesys, 依次打开菜单"工具""设备库""安装"选择下载至本地的 IODD 文件安装即可。 IEC 61131-3 programming system provided by Festo



4.2 组态和参数读取

新建工程,组态设备。

页 × CODESYS V3.5 SP12 Patch 6 pbF 本操作 最新信息 🋍 新建工程 × 简 新建工程... 🖻 打开工程文件 💄 📜 CN 🛛 ZH 分类(C): 模板(T): ℬ 从PLC中打开工程。 1 Libraries
Projects No. 1 1 1: -11-CPX-CEC CPX-E-CEC Empty HMI project Standard project 近的工程列表 project project project 1.10 6 ÷. CPX-E-CEC-Project CPX-E-CEC-API CPX-E-CEC-M1-EC (Festo AG & Co. KG), 35.12.64 (CPX-E-CEC-C1 (Festo AG & Co. KG), 35.12.64 (CPX-E-CEC-C1-EC (Festo AG & Co. KG), 35.12.64 (CPX-E-CEC-C1-EP (Festo AG & Co. KG), 35.12.64 (CPX-E-CEC-C1-EP)(Festo AG & Co. KG), 35.12.64 (CPX-E-CEC-C1-EX)(Festo AG & Co. KG), 35.12.64 (CPX-E-CEC-C1-PN-K1E (Festo AG & Co. KG), 35.12.64 (CPX-E-CEC-C1-PN-K1E (Festo AG & Co. KG), 35.12.64 (CPX-E-CEC-C1)(Festo AG & Co. KG), 35.12.64 (CPX-E-CEC-C1)(Festo AG & Co. KG), 35.12.64 (CPX-E-CEC-M1)(Festo AG & Co. KG), 35. Standard project wi.. Device: PLC PRG in: 6 A project containing a CPX-E-CEC-...-.., an application, an EtherCAT master (optional) and a SDAS_IOLink 名称(N); • 位置(L): C:\Users\cn0shrle\Documents ~ ... 取消 确定 从查询产品价格、出货日期,到一键下单,甚至储存、分 购物车。全新的在线购物体 验,让产品订购如此简单! 0个错误,0警告,0条消息 C 61131-3 programming system provided by Festo ٥ × 调试工具窗口帮助 ₹ (실|臨|謳•입|蹈|액 얘...) = 색 [대 앱 앱 앱 왕 | ㅎ (素) # [장 🔎 Device X 诵讯设置 给控制器选择网络路径: 应用 Gateway-1:0301.C007 设置活动路径 1 备份与还原 节点名: CPX-E-CEC-M1-PN 添加网关. 文件 节点地址: 日志 添加设备。 0301.C007 PLC 设置 块驱动: PLC外壳 3, 扫描到PLC,然后双击 扫描网络 UDP) 用户和组 激活 (plc变成活动的) 目标ID::: ±滤器∶ 访问权限 103D 9C50 目标ID: 任务配置 目标版本: *号: 状态 3.5.12.50 名称 信息 目标供应商: Festo AG & Co. KG 目标类型: 4102 目标名称: CPX-E-CEC-M1-PN 通道数: 16 序列号: 3S7PMMH8PHK

□ 不要在工程中保存网络路径
 □ 安全在线模式

最后一次编译: ♀ 0 ♥ 0 预编译: ✔ Project user: (没有用户) 🛛



修改 CPX-E-4IOL 模块参数,将 Port1 设定为 IO-LINK 模式(默认设置是不激活)。



添加 SDAS 设备(使用 IODD 文件来配置)。



登录到 PLC,可以在模块的 IO 映射表中读到传感器的过程数据,该数据需要经过转换因子换算成实际的位移值。
SDAS_IOLinkproject*-CODESVS the IEC 61131-3 programming system provided by Festo

→ ∓ ×	/ IN SDAS_MHS X 🕮	Device E_4IOL	CPX_E_S	vstem							
DAS_IOLink 👻	IO-Link设备信息	Find	Filter 显示所有								
III Device [连接的] (CPX-E-CEC-M1-PN) 副 PLC 逻辑	IO-Link参数	变量	映射	通道	地址	类型	默认值	当前值	准备值 单	位描述	
🖻 🗿 Application [运行]	IO-Link I/O映射	Position data and sw	tc								
🍿 库管理器	信白			Position data	%IW4	UINT	2468			04000 Position er	ror Position out of rai
PLC_PRG (PRG)	10.25			BILU	%IX8.0	BOOL	FALSE				
🖻 邏 任务配置	状态			BEI	%LX8.1	BOOL	FALSE				
🖹 🆃 MainTask				BIC2	%IX8.2	BOOL	TRUE				
PLC_PRG				BIC3	%IX8.3	BOOL	FALSE				
😏 🔗 PLC_Diagnosis (PLC-Diagnosis)				Bit4	%IX8.4	BOOL	FALSE				
-G 2 CPX_E_System (CPX_E_System)				Bit5	%IX8.5	BOOL	TRUE				
G E_CEC_M1_PN (E-CEC-M1-PN)		- 19		Bit6	%IX8.6	BOOL	FALSE				
		19		Bit7	%IX8.7	BOOL	TRUE				
= 😔 🖩 E_4IOL (E-4IOL)		19		Bit8	%IX9.0	BOOL	TRUE				
- 🖓 🛱 📓 SDAS_MHS (SDAS-MHS)				Bit9	%DX9.1	BOOL	FALSE				
ぱ <空> (<空>)		19		Bit10	%IX9.2	BOOL	FALSE				
【 <空>(<空>)		*>		Bit11	%IX9.3	BOOL	TRUE				
ば <空> (<空>)		19		Bit12	%IX9.4	BOOL	FALSE				
😔 🖩 E_4AO_U_I (E-4AO-U-I)		*>		Bit13	%DX9.5	BOOL	FALSE				
SoftMotion General Axis Pool		*•		Bit14	%IX9.6	BOOL	FALSE				
A PROFINET_Device (PROFINET Device)				Bit15	%IX9.7	BOOL	FALSE				
_ 、 ,		*2		Binary data channel SSC4	%IX10.0	BIT	FALSE			On Off	
		- *9		Binary data channel SSC3	%IX10.1	BIT	FALSE			On Off	
		*0		Binary data channel SSC2	%IX10.2	BIT	FALSE			On Off	
				Binary data channel SSC1	%IX10.3	BIT	TRUE			On Off	
		<									
						重置時	朝 总行	₽更新变量:	启用2	(总是在总线周期任务中)	
				-					147.5		
		🍫 =创建新变量		= 対现有变量进行映射							
		单线周期洗面									
		总线周期任务 仲	用盘总线循	环设置 🗸							
		L									
	监视 1										
						NA THE	1#	かたた	44.47.45		DATE: NAME:

4.3.1 位置数据换算

位置数据值 PDV 范围为 0~4000d。

出厂默认在导线端方向位置数据值 PDV 最小。

SDAS 传感器在不同的气缸上位置值测量范围不同,通过 SDAS 样本可以查到在 ADN-25-的测量范围为 28mm (参考附录 A)。



使用 IODD 文件组态时,读取的数据分为位置数据(2个字节)和开关量数据(4个布尔量) PDV=0000 1001 1010 0100 换算成十进制数值是 2468

计算实际位置值=2468/4000 X 28≈17.27mm



不使用 IODD 文件组态时,读取的数据长度为 2 个字节

如果第三方的控制器不支持加载 IODD 文件,可以直接在 IO-LINK 端口上配置输入字节(字节长度不小于 2Byte),2个字 节的数据中的低四位是开关量 ssc1-4, 与位置相关的 PDV 值是 4-15 位计算位置需要将读取数据左移 4 位,高位补 0,然后再换算成实际的位置值,如下所示:

过程数据F	过程数据 Record: 2 Byte							
位	15		4	3	2	1	0	
Process data	Process Data Variable (PDV) → Tab. 17 PDV (Process Data Variable): 位置信号.			SSC41)	SSC31)	SSC21)	SSC11)	
Data	Position			switch 4	switch 3	switch 2	switch 1	
Туре	Unsigned Integer			BooleanT				



 Device user Anonymous
 最后一次编译: ● 0 ● 0 預编译: ▼ 置行 程序T载 程序未变
 置行 程序T载 程序未变

 2Byte 通道值:
 1001 1010 0100 0001;

左移 4 位,高位补 0 得到 PDV 数据 0000 1001 0100,换算十进制数据是 2468; 实际的位置=2468/4000 X 32≈17.27mm。

4.3.2 开关量的设定

			**市	博写大石	
	NATIKA			1項与本页	
121/2	佐 前 云	- 6.u 1#5+			
Device indication	111 単九	nw Device ind	ication on results in special LED f	behing	
Standard Command	Device Reset	wo Pestart of	device	asning.	
Standard Command	Restore Factor	wo Reset all n	arameters to factory settings		
Binary data channel SSC1 r	nenu	X VA X V	A HUA HUA AV	1	
Switchpoint mode	Deactivated	rw	Deactivated		
Setpoint 1	2467	rot许值和值的	約范围:		1 小 激 沽 (默 认 设 定)
Setpoint 2	246	ro Deactivated	(Default)		
😑 🔕 Binary data channel SSC2 r	nenu	Window com	iparator		2开关模式(迟滞是固定
- 🕑 Switchpoint mode	Deactivated	rw Hysteresis co	mparator		
Setpoint 1	3784	ro			3窗口比较
Setpoint 2	3754	ro			
😑 🔯 Binary data channel SSC3 r	nenu				4识滞模式
Switchpoint mode	Deactivated	rw			
- 🐼 Setpoint 1	216	1 0			
Setpoint 2	3784	ro			
😑 🔯 Binary data channel SSC4 n	nenu				
Switchpoint mode	Deactivated	rw	开关位置可	老沢滞大小	的设定
Cotooint 1	1005				HJVXVL

开关量的信号的设定(SSC1, SSC2, SSC3, SSC4)如下图所示。

- 注意

k

感测范围 [mm]: 位置变送器工作模式时设定值;典型值。

接近开关工作模式时,出于功能余量的考虑,感测范围中的设定开 关点会在左边沿和右边沿各自减少约 5%。

适用气缸	感测范围 [mm]
标准气缸	
ADN-12	25
ADN-16	25
ADN-20	28
ADN-25	28
ADN-32	29
ADN-40	29
ADN-50	33
ADN-63	34
ADN-80	37
ADN-100	43
ADN-125	41
ADN-TT-12	25
ADN-TT-16	25
ADN-TT-20	27
ADN-TT-25	28
ADN-TT-32	29
ADN-TT-40	29
ADN-TT-50	33
ADN-TT-63	34
ADN-TT-80	37
ADN-TT-100	42
ADN-TT-125	41

适用气缸	感测范围 [mm]
标准气缸	
DSBC-32	28
DSBC-40	30
DSBC-50	30
DSBC-63	34
DSBC-80	38
DSBC-100	42
DSBC-125	42
DSBC-TT-32	27
DSBC-TT-40	30
DSBC-TT-50	30
DSBC-TT-63	34
DSBC-TT-80	38
DSBC-TT-100	42
DSBC-TT-125	42
DSBG-32	31
DSBG-40	29
DSBG-50	30
DSBG-63	32
DSBG-80	35
DSBG-100	40
DSBG-125	45
DSBG-32 V2	31
DSBG-63 V2	32
DSBG-100 V2	36
DSNU-8	24
DSNU-10	26
DSNU-12	27
DSNU-16	28
DSNU-20	27
DSNU-25	29
DSNU-32	27
DSNU-40	28
DSNU-50	31
DSNU-63	32

适用气缸	感测范围 [mm]	适用气缸	感测范围 [mm]
活塞杆气缸		无杆气缸	
ADVC-32	行程 < SDAS 感测范围	DGC-18	33
ADVC-40	行程 < SDAS 感测范围	DGC-25	41
ADVC-50	行程 - CDAC 感測范围	DGC-32	43
ADVC.63	行程 - CDAC 虚测范围	DGC-40	58
ADVC-00	11/任 ~ SDAS 您 例 把 回 行程 - CDAC 或 测 故 国	DGC-K-18	34
ADVC-00	17在 < SDAS 您例氾団	DGC-K-25	44
ADVC-100	行程 < SDAS 感測范围	DGC-K-32	52
ADVU-12	27	the definition of the second sec	
ADVU-16	24	古轮齿条式摆动气乱	in the second block and
ADVU-20	29	DRRD-16	行程 < SDAS 感测范围
ADVU-25	30	DRRD-20	23
ADVU-32	33	DRRD-25	28
ADVU-40	35	DRRD-32	30
ADVU-50	32	DRRD-35	31
ADVU-63	40	DRRD-40	30
ADVU-80	44	DRRD-50	29
ADVU-100	45	DRRD-63	29
ADVU-125	40	DRQD-16	行程 < SDAS 感测范围
DMM-10	23	DRQD-20	29
DMM-16	27	DRQD-25	29
DMM-20	32	DRQD-32	31
DMM-25	31	DRQD-50	39
DMM-32	33	DRQD-63	29
DPDM-25	29	D. J. K. K. K.	
DPDM-32	28	守问杆气乱	
DZF-12	28	DFM-12	27
DZF-18	29	DFM-16	25
DZF-25	35	DFM-20	31
DZF-32	34	DFM-25	30
DZF-40	44	DFM-32	33
DZF-50	47	DFM-40	32
DZF-63	52	DFM-50	34
DGST-16	28	DFM-63	36
DGST-20	32	DFM-80	41
DGST-25	32	DFM-100	46
DZH-16	31	DFM-12-B	25
DZH-20	32	DFM-16-B	27
DZH-25	33	DFM-20-B	28
DSL-16	32	DFM-25-B	29
DSL-20	25	DFM-32-B	30
DSL-25	36	DFM-40-B	30
DSL-32	37	DFM-50-B	32
DSL-40	40	DFM-63-B	36
		DGC-18	33
		DGC-25	41
		DGC-32	43
		DGC-40	58

DGC-K-18

DGC-K-25 DGC-K-32

DPZ-10

DPZ-16 DPZ-20 DPZ-25 DPZ-32 34

44 52

27

适用抓手	感测范围[mm]	适用抓手	感测范围[mm]
DHDS-32	行程 < SDAS 感测范围	HGPD-40	行程 < SDAS 感测范围
DHDS-50	行程 < SDAS 感测范围	HGPD-50	行程 < SDAS 感测范围
DHDS-32-NC	行程 < SDAS 感测范围	HGPD-63	行程 < SDAS 感测范围
DHDS-50-NC	行程 < SDAS 感测范围	HGPD-80	行程 < SDAS 感测范围
DHEF-20-A	33	HGPD-40-G1	行程 < SDAS 感测范围
DHPS-10	行程 < SDAS 感测范围	HGPD-50-G1	行程 < SDAS 感测范围
DHPS-16	行程 < SDAS 感测范围	HGPD-63-G1	行程 < SDAS 感测范围
DHPS-20	行程 < SDAS 感测范围	HGPD-80-G1	行程 < SDAS 感测范围
DHPS-25	行程 < SDAS 感测范围	HGPD-40-G2	行程 < SDAS 感测范围
DHPS-35	行程 < SDAS 感测范围	HGPD-50-G2	行程 < SDAS 感测范围
DHPS-10-NC	行程 < SDAS 感测范围	HGPD-63-G2	行程 - SDAS 感测范围
DHPS-16-NC	行程 < SDAS 感测范围	HGPD-80-G2	行程 < SDAS 感测范围
DHPS-35-NC	行程 < SDAS 感测范围	HGPL-14	25
DHPS-10-NO	行程 - SDAS 感测范围	HGPL-25	28
DHPS-16-NO	行程 < SDAS 感测范围	HGPL-40	32
DHPS-20-NO	行程 < SDAS 感测范围	HGPL-63	33
DHPS-35-NO	行程 < SDAS 感测范围	HGPL-B-14	26
DHRS-16	行程 < SDAS 感测范围	HGPL-B-25	28
DHRS-25	行程 < SDAS 感测范围	HCPL B 62	32
DHRS-32	行程 < SDAS 感测范围	HGPT-40	55 行程 - CDAC 感測ガ国
DHRS-40	行程 < SDAS 感测范围	HGPT-50	11 在 ~ SDAS 您例把回 行程 ~ CDAS 虚测描围
DHRS-16-NC	行程 < SDAS 感测范围	HGPT-63	行程~5065滤质范围
DHRS-25-NC	行程 < SDAS 感测范围	HGPT-80	行程。CDAS 虚测范围
DHRS-32-NC	行程 < SDAS 感测范围	HGPT-40-G1	行程~5065滤液测范围
DHRS-40-NC	行程 < SDAS 感测范围	HGPT-50-G1	行程 - SDAS 處照 花園
HGW-16	行程 < SDAS 感测范围	HGPT-63-G1	行程 < SDAS 咸涧范围
HGW-25	行程 < SDAS 感测范围	HGPT-80-G1	行程 < SDAS 感测范围
HGW-32	行程 < SDAS 感测范围	HGPT-40-G2	行程 < SDAS 感测范围
HGW-40	行程 < SDAS 感测范围	HGPT-50-G2	行程 < SDAS 感测范围
DHWS-16	行程 < SDAS 感測范围	HGPT-63-G2	行程 < SDAS 感测范围
DHWS-25	行程 < SDAS 感测范围	HGPT-80-G2	行程 < SDAS 感测范围
DHWS-32	行程 < SDAS 感测范围	HGRT-40	行程 < SDAS 感测范围
DHWS-40	行程 < SDAS 感測范围	HGRT-50	36
DHWS-16-NC	行程 < SDAS 感測范围	HGRT-40-G2	行程 < SDAS 感测范围
DHWS-25-NC	行程 < SDAS 感測范围	HGRT-50-G2	40
DHWS-32-NC	行程 < SDAS 感測范围	EHPS-16	行程 - SDAS 感测范围
DHWS-40-NC	行程 < SDAS 感測范围	EHPS-20	行程 < SDAS 感测范围
HGDD-50	行程 < SDAS 感測范围	EHPS-25	行程 < SDAS 感测范围
HGDD-63	行程 < SDAS 感測范围		
HGDD-80	行程 < SDAS 感測范围		
HGDD-35-G1	行程 < SDAS 感測范围		
HGDD-40-G1	行程 < SDAS 感測范围		
HGDD-50-61	行程 < SDAS 感測范围		
HGDD-03-G1	行程 < SDAS 感測范围		
NGDD 25 62	行程 < SDAS 感測范围		
HGDD-35-G2	行程 < SDAS 感測范围		
HCDD F0 C2	行柱 < SDAS 感測范围		
HCDD (2.02	行在 < SUAS 感測犯制		
HGDD 80 C2	行柱 < SDAS 感測范围		
novu-80-62	行程 < SDAS 感測范围		

:

10.3 10-Link

SDAS-MHS	
协议版本	Device V 1.1
配置文件	Smart sensor profile
功能类	0x8000: 识别 0x8001: 开关信号通道(SSC) 0x8002: 过程数据变量(PDV) 0x8003: 诊断 0x8004: Teach channel
Communication mode	COM2
过程数据带宽 IN	2 字节
Port class	A, 4 针
Device-ID	0x0000x

Tab. 15 物理层

过程数据 Record: 2 Byte								
位	15		4	3	2	1	0	
Process data	Process Data Variable (PDV) → Tab. 17 PDV (Process Data Variable): 位置信号.			SSC410	SSC31)	SSC21)	SSC11)	
Data	Position			switch 4	switch 3	switch 2	switch 1	
Туре	Unsigned Integer		BooleanT					

1) 开关信号通道 (Switching Signal Channel) Tab. 16 过程数据内容

PDV (Dec)	PDV (Hex)	说明
0	0x000	超出感测范围 (Out of Range)
1	0x001	感测范围内, <mark>有</mark> 效的位置信号
 3999	 0xF9F	
4000	0×FA0	超出感测范围 (Out of Range)
4080	0xFF0	PDV Error
4095	0×FFF	Out of Range

Tab. 17 PDV (Process Data Variable): 位置信号



Fig. 13 通过电容式操作键进行设置(菜单结构)

LED/操作键	含义
N x	按下电容式操作键(实例中:3 次);2 次连续操作之间最长停顿 1 s
🔵 3 s	按住电容式操作键至少 3 s。
₩₩ıΟ	LED 指示灯亮起 LED 指示灯闪烁 LED 指示灯熄灭(实例中: 黄色 LED 指示灯)
1)	只有在红色 LED 指示灯熄灭时,才能设置开关点。当红色 LED 指示灯 以 1.5 Hz 的频率闪烁时,表明磁铁处于工作余量范围内。无法设置开 关点。功能余量用于安全设置位于边缘上的开关点。当红色 LED 指示灯 亮起时,表明磁铁处于感测范围之外。无法设置开关点。